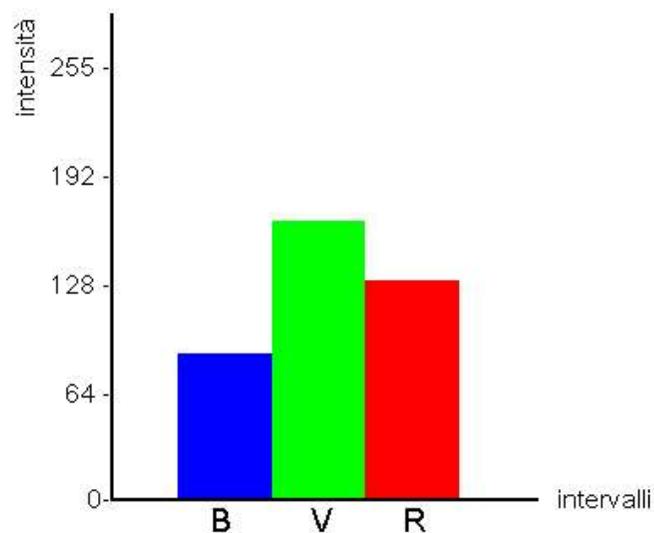


La risposta delle fotocamere digitali di uso corrente basa sulla integrazione negli intervalli del blu B, verde V e rosso R



Sul generico punto dell'immagine rilevata si individuano:

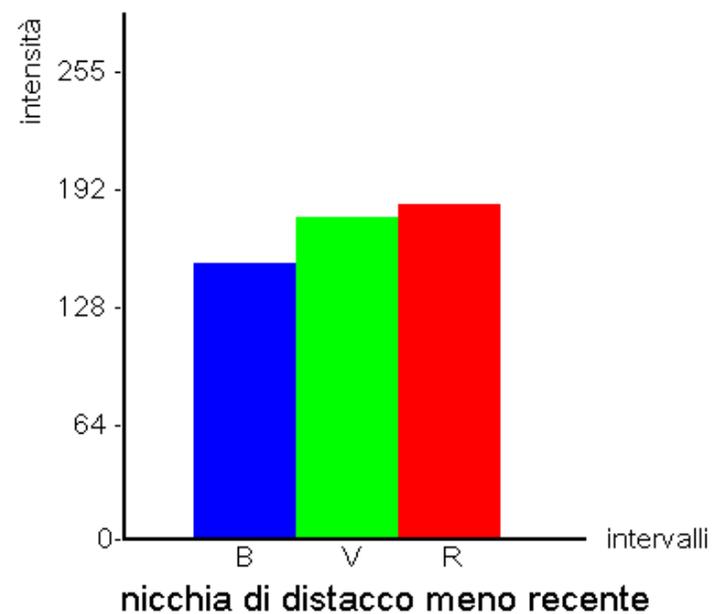
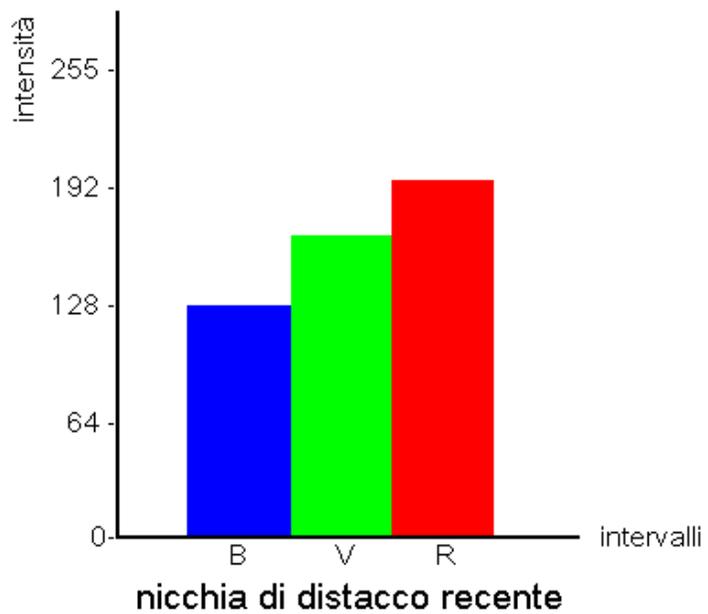
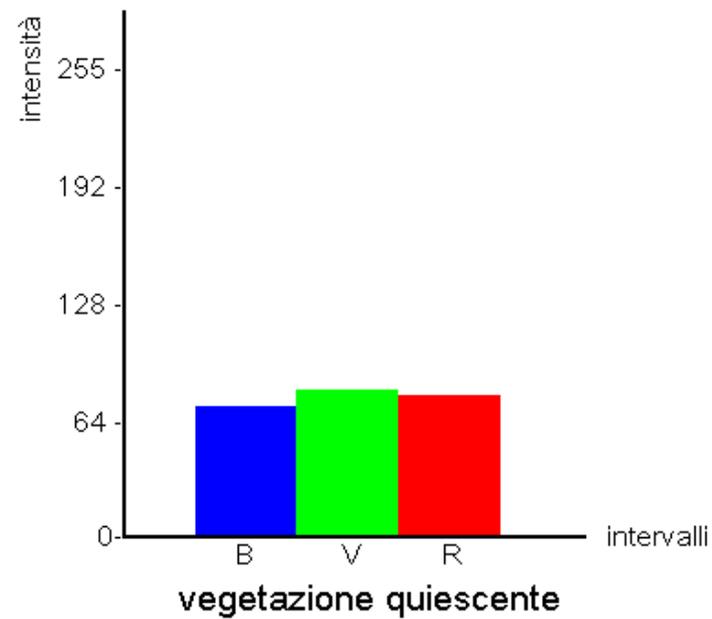
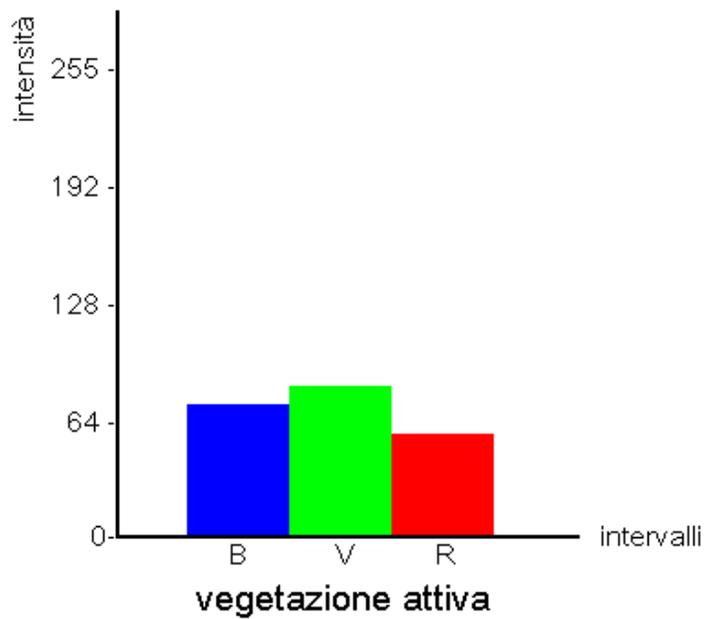
- le intensità della radianza riflessa nel B, V, R
- l'intensità totale, somma di R,V,B, indicata con albedo
- i valori di intensità massima max e minima min

da cui

- la saturazione secondo il modello HSB $S_{HSB} = 255 (1 - \min / \max)$
- la saturazione secondo il modello HLS $S_{HLS} = 255 (1 - 3\min / \text{albedo})$
- la tinta del colore saturo, combinazione vettoriale di R-min, V-min, B-min

Se, come nell'esempio, è B-min=0

si ha tinta $H = k \operatorname{atan} ((R - \min) / (V - \min))$
 con k costante di proporzionalità





A. mosaico di foto riprese in luglio 2013 in tarda mattina



B. mosaico di foto riprese in ottobre 2013 in tarda mattina



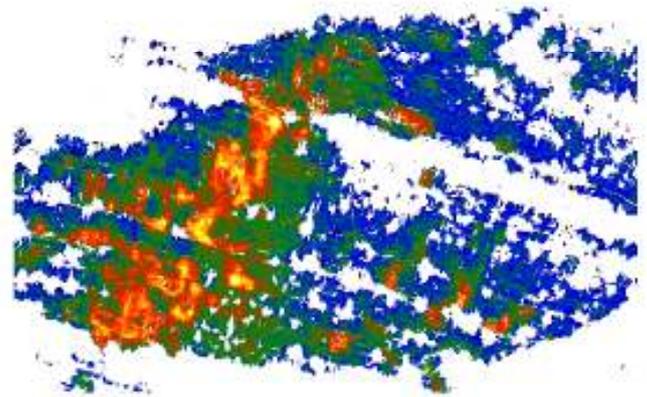
C. mosaico di foto riprese a fine novembre 2013 all'inizio del giorno, prima dell'illuminazione diretta



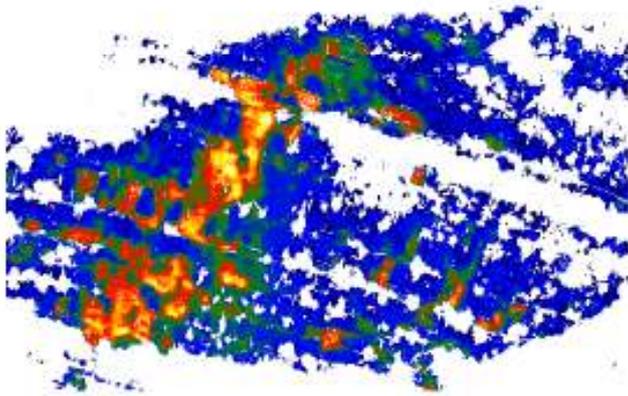
D. mosaico di foto riprese a fine novembre 2013 in illuminazione diretta



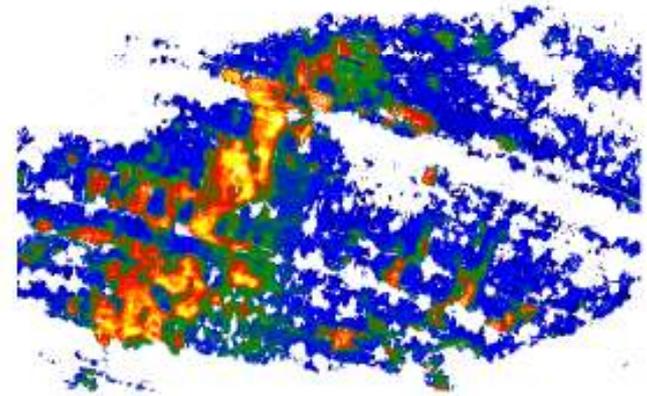
immagine di base



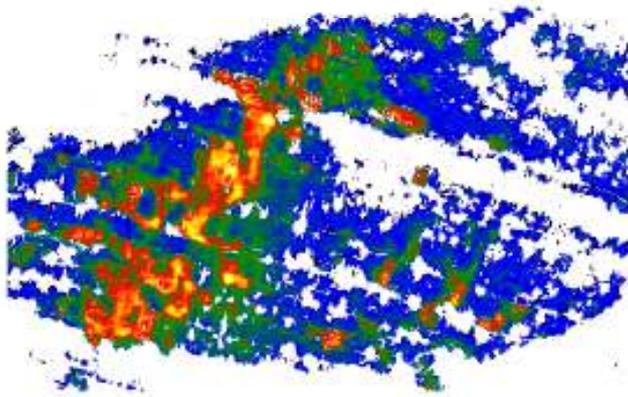
In (RW)



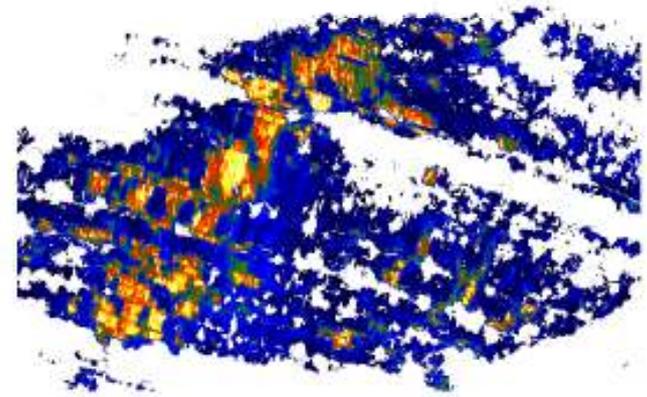
$\text{atan}((\text{max}-\text{min})/(\text{max}+\text{min})/2)$



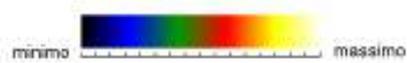
saturazione da HSB

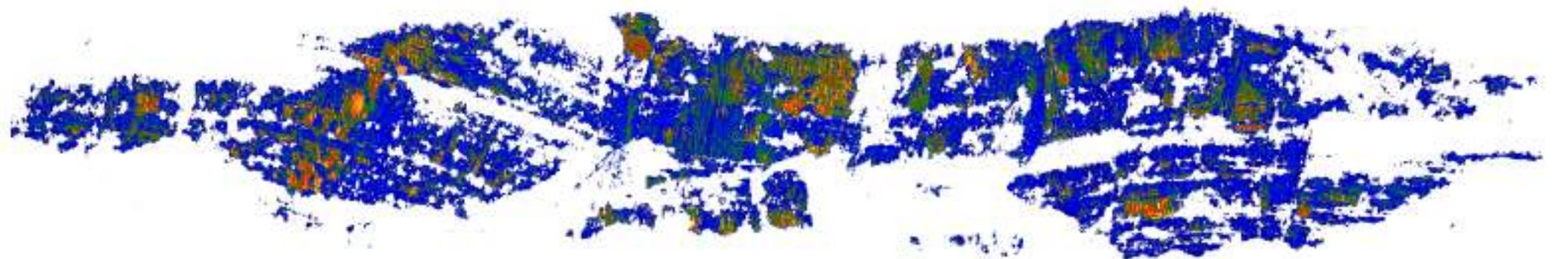


rosso-verde



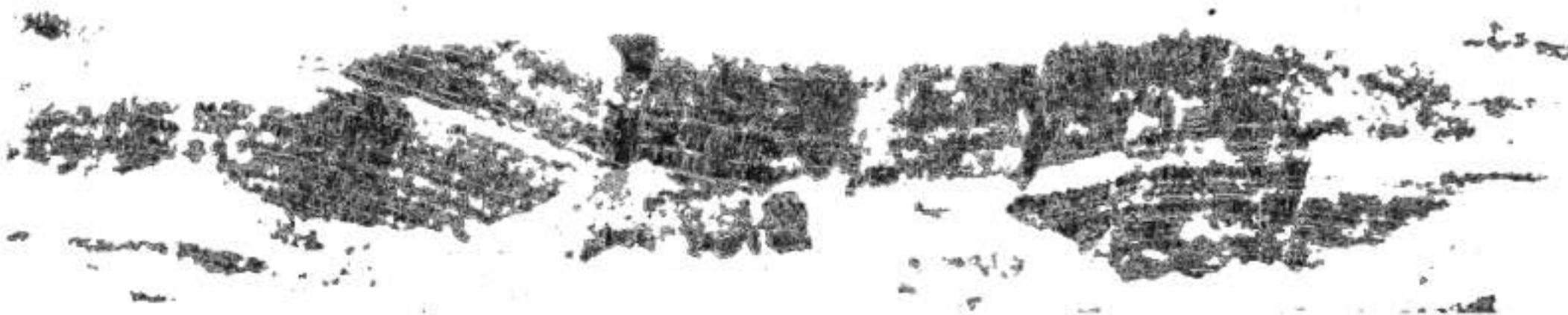
saturazione da HLS





alt. relativa delle rocce di calcare

meno recente più recente

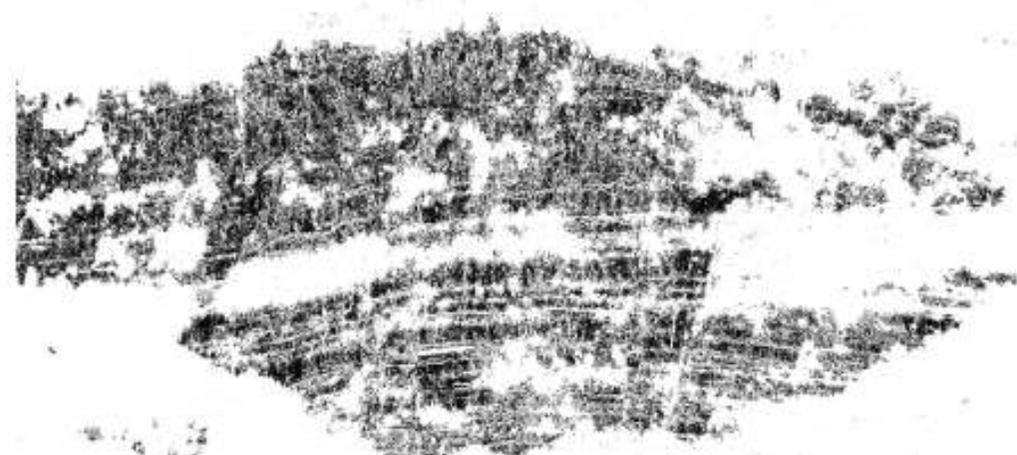




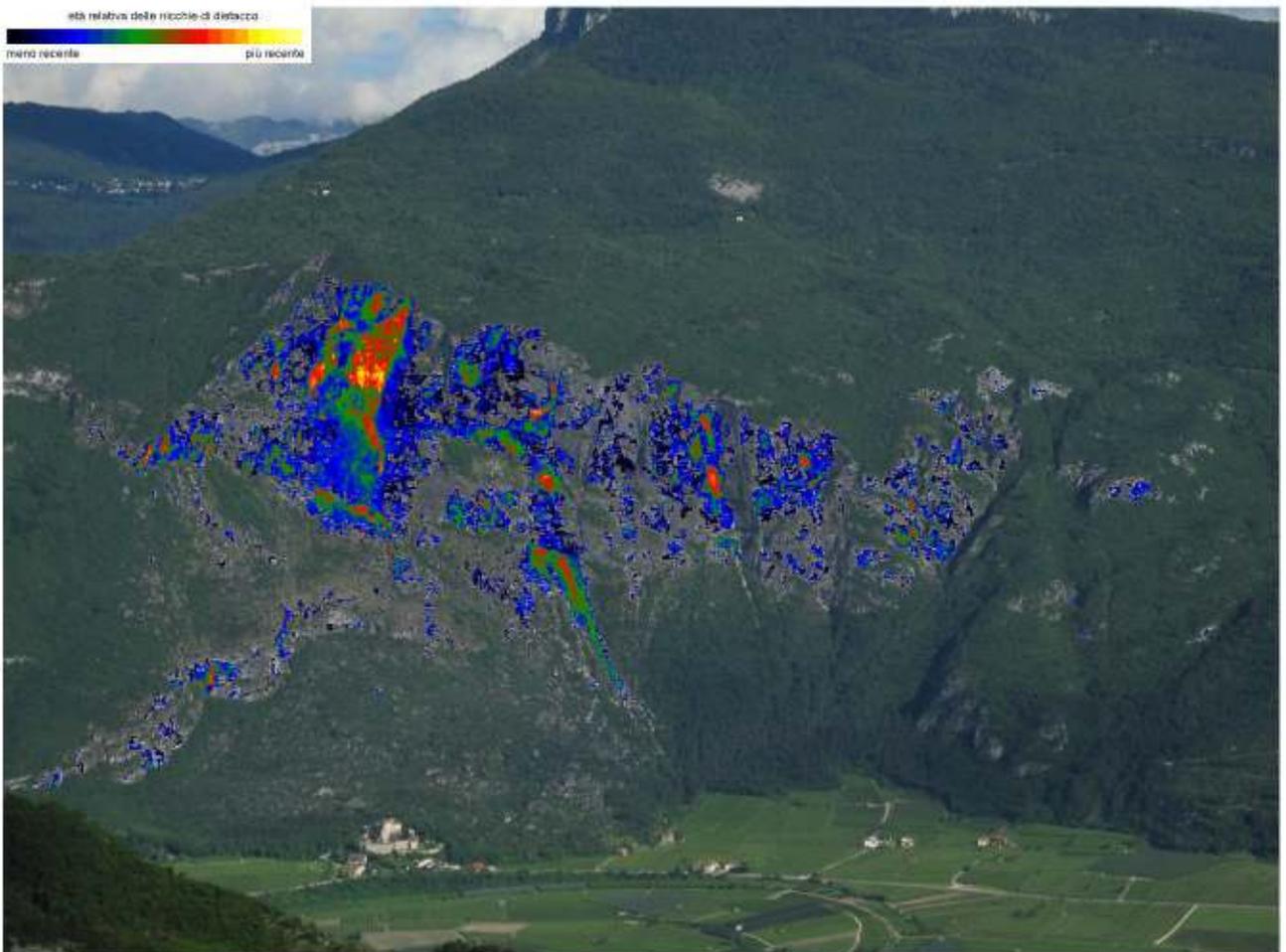
maschera per selezione

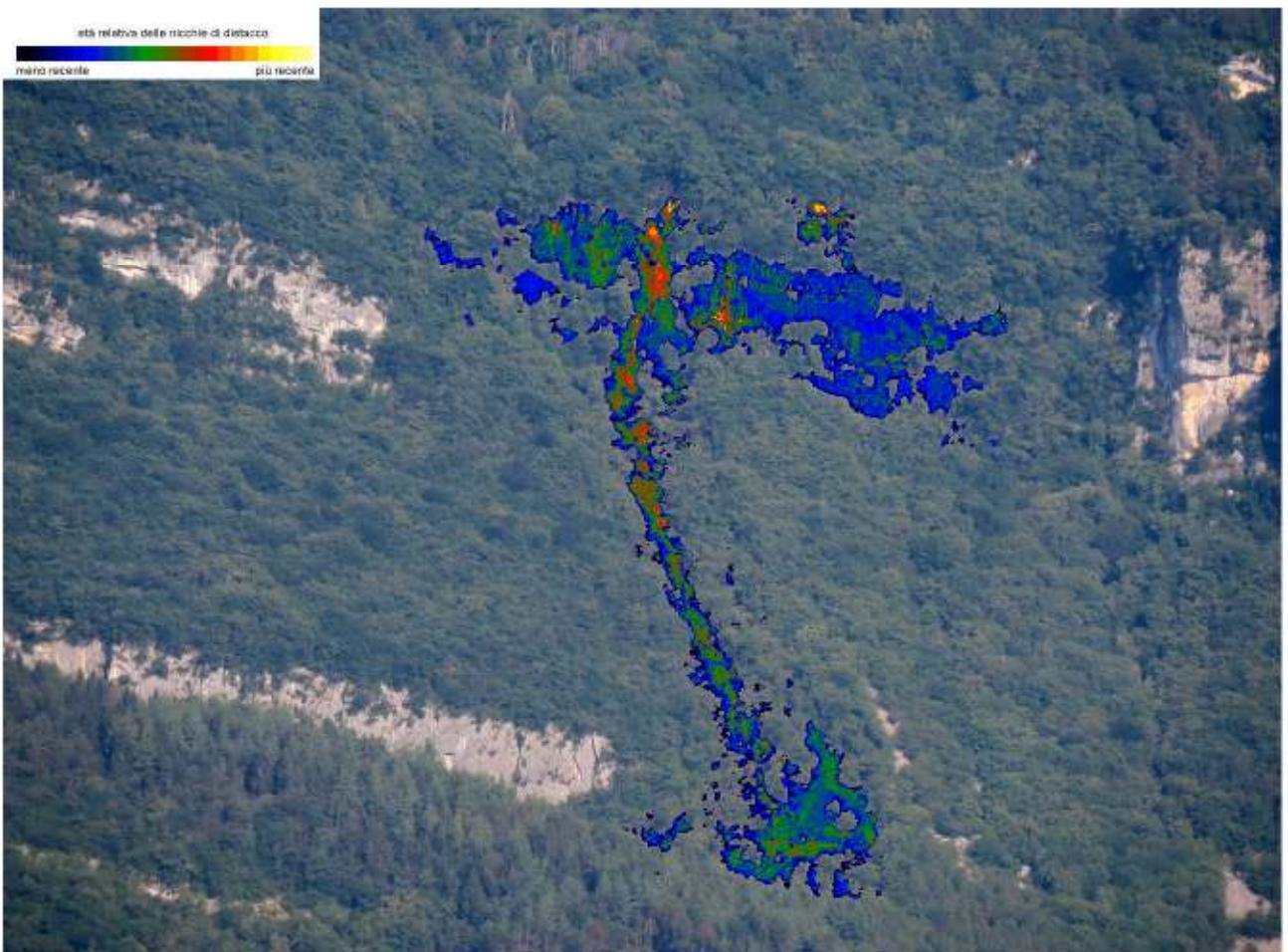
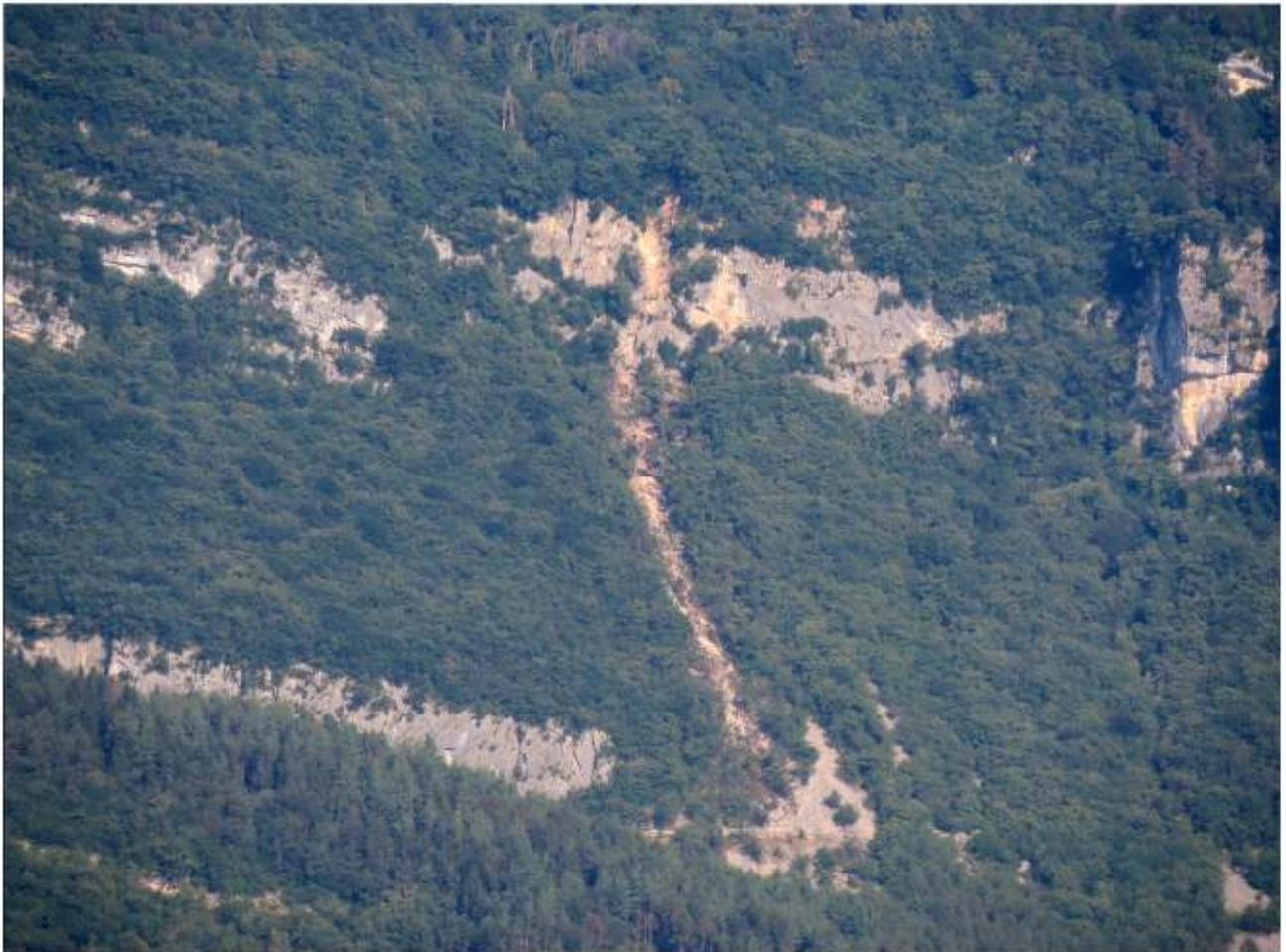


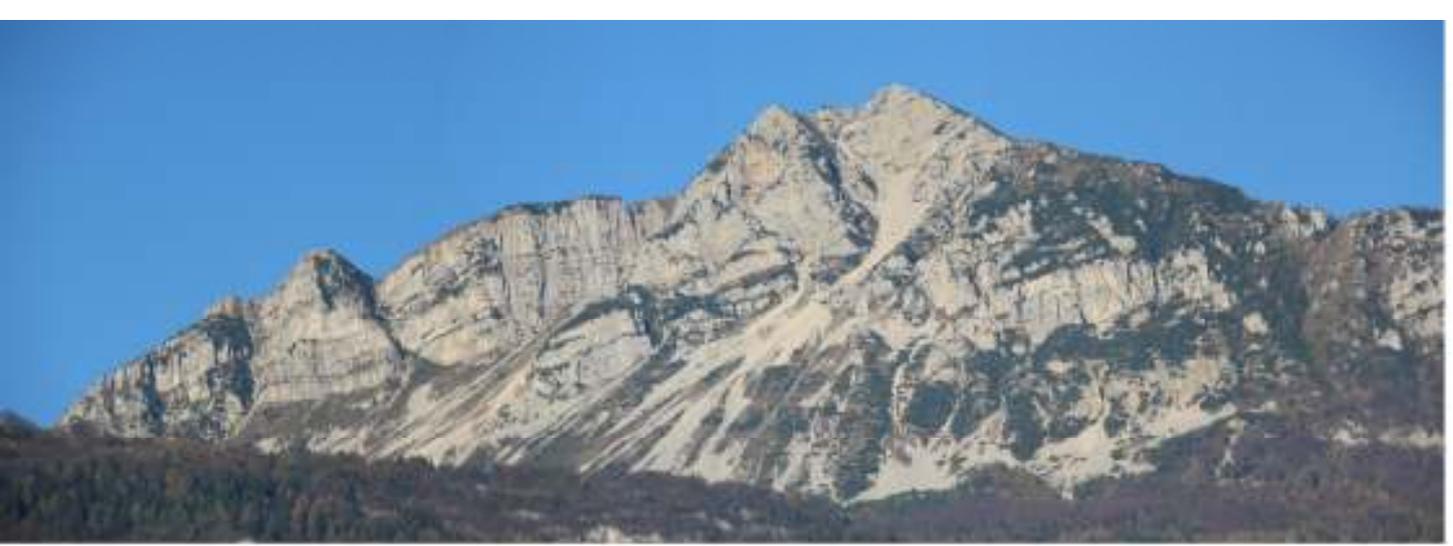
polarizzazione



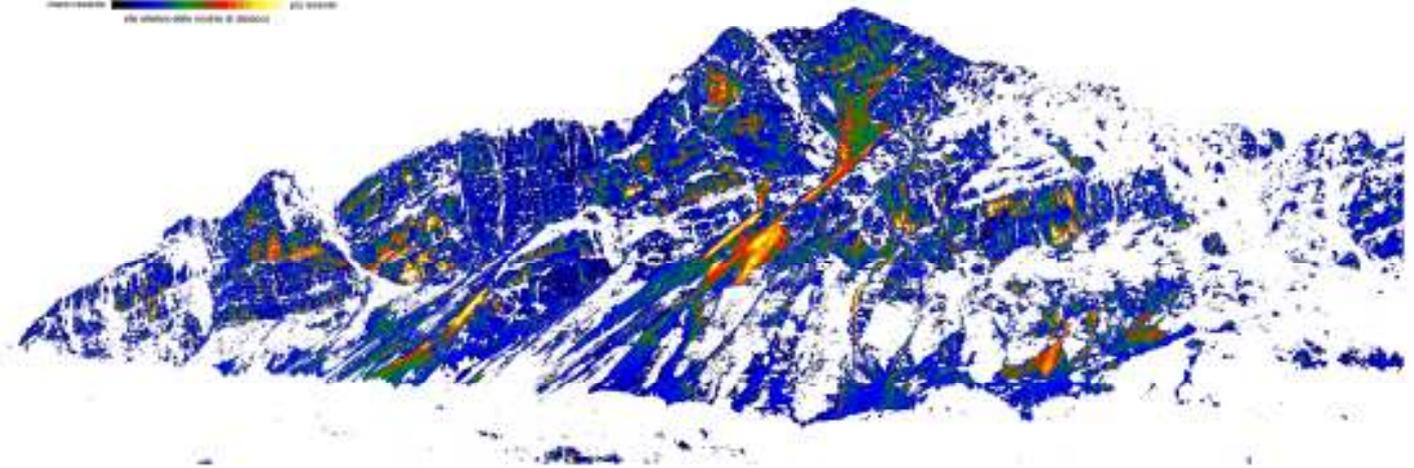
somma di arcotangenti







0 255
0 255



0 255
0 255

